2021로봇융합페스티벌
새온 자율주행 자동차 AI 미션챌린지 **[예선 대회 2차]**

▼배 점 표

구분	미 션							장애물 터치	시간	시간 점수 ※기준점에서 등수별 1점씩 감점	총점이 같을 경우 1. 감점 적은 점수 2. 미션 점수 3. 시간 점수	제한 시간 1분 30초
	A1	A2	A3	연결	B1	B2	B3					
배점	20점	20점	20점	20점	20점	20점	20점	-2점	20점			

※ **[로봇 A]**는 표시된 동일한 위치에서 출발합니다. / **[로봇 B]**는 터널2 아래에서 대기 후 출발합니다.



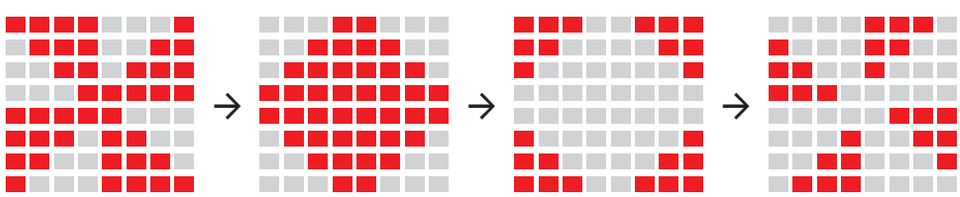
[선수 A]

1. 로봇 A의 적외선 센서 5번을 손으로 터치하여(10점) 출발한다(10점).

2. 로봇 A가 터널1을 감지하면 멈추고(5점), 0.5초 간격으로 아래와 같이 동작시킨다.

   ① 전방라이트 켜고 4옥트브-도(10점)
   ② 전방 라이트 끄고 오른쪽 방향 라이트 켜고 4옥타브-미(10점)
   ③ 왼쪽 방향 라이트 끄고 오른쪽 방향 라이트 켜고 4옥타브-미(10점)
   ④ 모든 라이트와 소리 끄고 출발(5점)

3. 로봇 A가 터널2를 감지하면 멈추고(10점), 도트 매트릭스(디스플레이)에 1초 간격으로 아래 그림과 같이 출력한다(10점).



[선수 B]

1. 로봇 A에 의해 적외선 센서 6번이 인식되면(10점) 출발한다(10점).

2. 로봇 B가 터널3을 감지하면 멈추고(5점), 1초 간격으로 아래와 같이 동작하고(10점) 도트 매트릭스(디스플레이)와 라이트가 꺼진 상태로 출발한다(5점). (각 디스플레이와 그림 하단의 라이트가 동시에 켜져야 한다.)



3. 로봇 B가 마지막의 벽을 감지하면 자율주행을 멈추고(10점) 원하는 노래를 연주한다(단, 8마디 이상)(10점).

